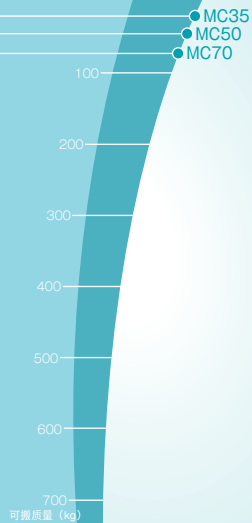


“强大&紧凑”的多功能机器人

“Powerful & Compact” Robot for various manufacturing processes.

MC35/50/70



灵活处理各种环境

- 可通过选项选择IP65规格和IP67规格。
在各种环境条件下，都能通过机器人大大提高生产率。

大的动作范围和强有力的手臂

- 最大工作半径2,050mm等级最大。
强有力的手腕可自由搬运各式各样的工件。

Adaptable to various production environments

- The new MC (35/50/70kg) has a std.IP54 rating for the body, (optional IP65/IP67) and std.IP67 for the arm/wrist. Available IP ratings make the MC Series ideal for various applications that include harsh environments that previously required expensive robot covers.

Large working envelope and powerful robot arm

- Maximum reach of 2,050mm, (best in class). Strong wrist torque can handle a large variety of applications.

※照片是IP67的规格。

MC35/50/70

◆ 本体规格

Robot specifications

项目	Item	规格 Specifications		
机器人类型	Robot model	MC35-01	MC50-01	MC70-01
结构	Construction	关节形 Articulated construction		
自由度	Number of axes	6		
驱动方式	Drive system	AC伺服方式 AC servo system		
最大动作范围	J1	±2.88rad(±165°)		
	J2	+1.39~-2.35rad(+80~-135°)		
	J3	+4.54~-2.55rad(+260~-146°)		
	J4	±6.28rad(±360°)		
	J5	±2.18rad(±125°)		
	J6	±7.84rad(±450°)		
最大速度	J1	3.23rad/s(185°/s)	3.14rad/s(180°/s)	3.05rad/s(175°/s)
	J2	3.14rad/s(180°/s)		2.53rad/s(145°/s)
	J3	3.32rad/s(190°/s)	3.14rad/s(180°/s)	2.88rad/s(165°/s)
	J4	5.32rad/s(305°/s)	4.45rad/s(255°/s)	4.10rad/s(235°/s)
	J5	5.32rad/s(305°/s)	4.45rad/s(255°/s)	4.10rad/s(235°/s)
	J6	7.33rad/s(420°/s)	6.46rad/s(370°/s)	6.11rad/s(350°/s)
可搬质量	手腕部	35kg	50kg	70kg
	前臂部	15kg		
手腕扭矩	J4	160N·m	210N·m	300N·m
	J5	160N·m	210N·m	300N·m
	J6	90N·m	130N·m	150N·m
手腕惯性力矩 ^{※1}	J4	16kg·m ²	30kg·m ²	
	J5	16kg·m ²	30kg·m ²	
	J6	5kg·m ²	12kg·m ²	
位置反复精度 ^{※2}	Position repeat accuracy ^{※2}	±0.07mm		
最高使用空气压力	Maximum working air pressure	0.49MPa (5.0kgf/cm ²) 以下 0.49MPa (5.0kgf/cm ²) or less		
周围温度	Ambient temperature	0~45℃		
设置条件	Installation	地面安装 Floor mounted		
耐环境性 ^{※3}	本体部	相当于IP54 (通过选项设置可相当于IP65/67) Meets the IP54 standard (optional IP65/67)		
	手腕部	相当于IP67 (防尘防滴) Meets the IP67 standard (for dust and waterproofing)		
本体质量	Robot mass	640kg		

1[rad] = 180/π[°], 1[N·m] = 1/9.8[kgf·m]

※1 : 手腕容许惯性力矩因手腕负荷条件而不同, 请注意。

※2 : 以JIS B 8432为依据。

※3 : 不可使用有机溶剂、酸、碱、氟系、汽油系切削液等使密封部件劣化的液体。

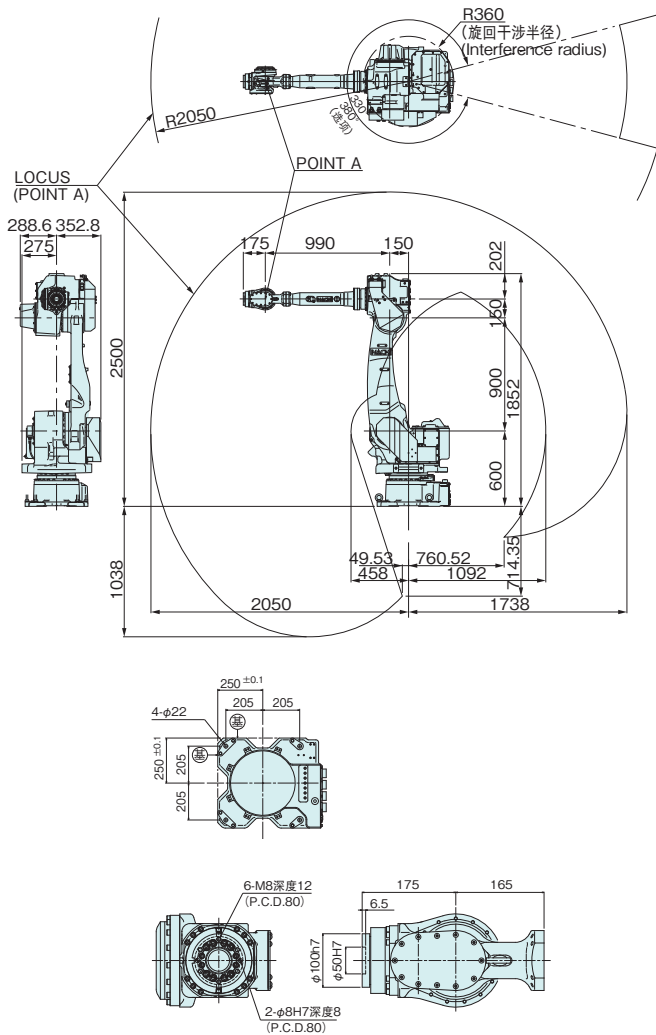
※1 : Note that wrist moment of inertia varies depending on wrist load conditions.

※2 : JIS B 8432 compliant.

※3 : Fluids that corrode the seal material, such as organic solvents, acids, alkalis, salts and petroleum-based cutting fluids, cannot be used.

◆ 外形尺寸及动作范围

Exterior dimensions and operating envelope



●本产品的额定功率、规格、外部尺寸等如需改良而变更, 恕不另行通告。

●如果本产品的最后使用者与军事相关, 或用于兵器等的制造, 可能成为“外汇及国际贸易管理法”规定的出口限制的对象。出口时, 请进行充分的审查和办理所需的出口手续。

•The specifications are subject to changes without notice.

•In case that an end user uses this product for military purpose or production of weapon, this product may be liable for the subject of export restriction stipulated in the Foreign Exchange and Foreign Trade Control Law. Please go through careful investigation and necessary formalities for export.

CATALOG NO.

R7308C

2011.11.V-ABE-ABE